

CH 7 L'ESPACE DES APPLICATIONS LINÉAIRES & MATRICES

7.1 MATRICE D'UNE APPLICATION LINÉAIRE

© Soient V et V' deux espaces vectoriels sur K , tq $\dim V = n$ et $\dim V' = m$. Soit $B := \{\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_n\}$ et $B' := \{\vec{b}'_1, \dots, \vec{b}'_m\}$ des bases pour V et V' . Considérons l'app. lin. $f: V \rightarrow V'$

→ Soient $(x_1, \dots, x_n)$ les coordonnées de $\vec{v}$ dans la base B , ie.

$$\vec{v} = \sum_{i=1}^n x_i \vec{b}_i \quad \text{On peut les noter } [\vec{v}]_B = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

→ Similairement, écrivons : $[\vec{v}']_{B'} = \begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_m \end{pmatrix}$ avec les coordonnées de $f(\vec{v})$ dans B' : $f(\vec{v}) = \sum_{i=1}^m x'_i \vec{b}'_i$

$$\begin{aligned} \rightarrow \text{Comme } f \text{ est une app. lin., on a } f(\vec{v}) &= f\left(\sum_{i=1}^n x_i \vec{b}_i\right) = \sum_{i=1}^n x_i f(\vec{b}_i) \\ &= \sum_{j=1}^m x'_j \vec{b}'_j \end{aligned}$$

→ On peut écrire $f(\vec{b}_i)$ comme un combili d'éléments de B'

$$f(\vec{b}_i) = \sum_{j=1}^m \alpha_{ji} \vec{b}'_j \quad \forall i=1, \dots, n \text{ et pour } (\alpha_{1i}, \dots, \alpha_{mi}) \in K^m$$

$$\text{Alors } f(\vec{v}) = \sum_{i=1}^n x_i \sum_{j=1}^m \alpha_{ji} \vec{b}'_j = \sum_{j=1}^m \left(\sum_{i=1}^n \alpha_{ji} x_i \right) \vec{b}'_j = \sum_{j=1}^m x'_j \vec{b}'_j$$

→ Par unicité des coordonnées, on a $x'_j = \sum_{i=1}^n \alpha_{ji} x_i$

$$x_i = [\vec{v}]_B \text{ et } \alpha_{ji} = [f(\vec{b}_i)]_{B'}$$

→ Les coefficients α_{ji} forment une matrice $m \times n$ qu'on note :

$$[f]_{B', B} = \begin{pmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \dots & \alpha_{1n} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \dots & \alpha_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha_{m1} & \alpha_{m2} & \dots & \alpha_{mn} \end{pmatrix} \in K^{m \times n}$$

↳ coordonnées de $f(\vec{b}_i)$ en terme de B'

$$\rightarrow \text{On a donc } [f(\vec{v})]_{B'} = [f]_{B', B} [\vec{v}]_B$$

Def 7.1 Le matrice $[f]_{B', B}$ de l'application linéaire $f: V \rightarrow V'$ dans les bases B et B' est le tableau de nombres (α_{ij}) avec $i=1, \dots, m$ et $j=1, \dots, n$ où $n = \dim(V)$ et $m = \dim(V')$ défini par α_{ij} est la i ème composante de la base B' de l'image par f du j ème vecteur de B . Autrement dit, les colonnes de la matrice sont les coordonnées des images des vecteurs de la base de V , calculée dans la base de V' .

7.2

PROPRIÉTÉ DES APPLICATIONS LINÉAIRES EN TERMES DE LEURS MATRICE

Pro 7.3

• Soient V, V' des E.V. sur K et $\dim V = n$, $\dim V' = m$. Soient B, B' leurs bases respectives. Alors, l'app. $\alpha: \text{Hom}_K(V, V') \rightarrow K^{m \times n}$, $\alpha(f) = [f]_{B', B}$ est un isomorphisme d'E.V.

• En particulier, $\dim(\text{Hom}_K(V, V')) = nm$ et $[\lambda f + \mu g]_{B', B} = \lambda [f]_{B', B} + \mu [g]_{B', B}$
 $\forall f, g \in \text{Hom}_K(V, V')$ et $\lambda, \mu \in K$

[D.M.]

On a $f, g \in \text{Hom}_K(V, V')$; $\lambda, \mu \in K$, $B = \{\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_n\}$ et $B' = \{\vec{b}'_1, \dots, \vec{b}'_m\}$.

$$\rightarrow \text{Regardons } (\lambda f + \mu g)(\vec{b}_i) = \lambda f(\vec{b}_i) + \mu g(\vec{b}_i) \stackrel{(*)}{=} \lambda \sum_{j=1}^m a_{ji} \vec{b}'_j + \mu \sum_{j=1}^m b_{ji} \vec{b}'_j \\ = \sum_{j=1}^m (\lambda a_{ji} + \mu b_{ji}) \vec{b}'_j$$

$$(*) \text{ par (7.1), on a } [f]_{B', B} = (a_{ji}) \Leftrightarrow f(\vec{b}_i) = \sum_{j=1}^m a_{ji} \vec{b}'_j \\ [g]_{B', B} = (b_{ji}) \Leftrightarrow g(\vec{b}_i) = \sum_{j=1}^m b_{ji} \vec{b}'_j$$

$$\text{Alors } [\lambda f + \mu g]_{B', B} = (\lambda a_{ji} + \mu b_{ji})$$

$\rightarrow \alpha$ bijective? $\odot$ injectivité: par construction $[f]_{B', B}$ uniquement déterminée par $f(\vec{b}_i)$ $\odot$ surjectivité: toute matrice $A \in K^{m \times n}$ définit une

? app. lin. tq $f(\sum_{i=1}^n x_i \vec{b}_i) = \sum_{j=1}^m \sum_{i=1}^n a_{ji} x_i \vec{b}'_j, \forall \sum_{i=1}^n x_i \vec{b}_i \in V$

pro 7.4

Soient U, V, W des E.V. finidimensionnels de dimension n, m, p .

Soient B_U, B_V, B_W leur bases respectives. Soient $f \in \text{Hom}_K(U, V)$ et

$g \in \text{Hom}_K(V, W)$. Alors $[g \circ f]_{B_W, B_U} = [g]_{B_W, B_V} [f]_{B_V, B_U}$

[DEMO]

posons $B_U = \{\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_n\}$, $B_V = \{\vec{b}'_1, \dots, \vec{b}'_m\}$ et $B_W = \{\vec{b}''_1, \dots, \vec{b}''_p\}$

$\rightarrow$ Il faut calculer $(g \circ f)(\vec{b}_i)$ dans la base B_W :

$$(g \circ f)(\vec{b}_i) = \sum_{k=1}^p c_{ki} \vec{b}''_k, \forall i=1, \dots, n$$

$$\text{Or, on sait que } (g \circ f)(\vec{b}_i) \stackrel{g \text{ linéaire}}{=} g(f(\vec{b}_i)) = g\left(\sum_{j=1}^m a_{ji} \vec{b}'_j\right) \stackrel{B_V}{=} \sum_{j=1}^m a_{ji} g(\vec{b}'_j) \\ = \sum_{j=1}^m a_{ji} \sum_{k=1}^p b_{kj} \vec{b}''_k = \sum_{k=1}^p \left(\sum_{j=1}^m b_{kj} a_{ji}\right) \vec{b}''_k$$

Et donc que $c_{ki} = \sum_{j=1}^m b_{kj} a_{ji} \quad \forall i=1, \dots, n \text{ et } \forall k=1, \dots, p$

Alors on voit que $[g \circ f]_{B_W, B_U} = [g]_{B_W, B_V} [f]_{B_V, B_U}$

Co 7.5

Soient V, V' des E.V. de dimension n et $B = \{\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_n\}$ et

$B' = \{\vec{b}'_1, \dots, \vec{b}'_n\}$ une base de V et V' . Soit $f \in \text{Hom}(V, V')$. Alors f est un isomorphisme $\Leftrightarrow$ sa matrice est inversible

55

$$\text{Alors, } [f]_{B', B} = [f^{-1}]_{B, B'}$$

DEMO

① On sait que $[id_V]_{B,B} = I_n = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$

② $f \in \text{Hom}_K(V, V') \Rightarrow f \circ f^{-1} = id_{V'}$ et $f^{-1} \circ f = id_V$

Donc $[f^{-1} \circ f]_{B,B} = [id_V]_{B,B} = I_n = [f^{-1}]_{B,B'} [f]_{B',B}$

Alors on trouve que $[f^{-1}]_{B,B'} = [f]_{B',B}^{-1}$

Def. 7.6

Soit K un corps et $n \in \mathbb{N}_0$. Considérons l'ensemble des matrices carrées inversibles : $GL_n(K) = \{A \in K^{n \times n} \mid A \text{ est inversible}\}$
Le groupe général linéaire

Alors $GL_n(K)$ est un groupe pour la multiplication des matrices qui est appelé le groupe linéaire général en dimension n sur K .

Co 7.7.

L'application $\alpha : \text{Hom}_K(V, V') \rightarrow K^{n \times n}$; $\alpha(f) = [f]_{B',B}$ induit un isomorphisme de groupe $\text{Aut}_K(V) \cong GL_n(K)$ pour un E.V. n -dimensionnel V sur K .

pro 7.8.

Soient V et V' des E.V. finidimensionnels sur le corps K et soit $f: V \rightarrow V'$ une app. lin. Soit B base de V et B' base de V' .
 $\dim V = n, \dim V' = m$

① $\dim(\text{Im} f) = \text{rg}([f]_{B',B})$

② $\dim(\text{Ker} f) = n - \text{rg}([f]_{B',B})$ avec $n = \dim(V)$

• $\text{rg}(f)$ est indépendant du choix des bases B, B'

DEMO

① ③ Par def, $\text{rg}(f) = \dim(\langle \text{colonnes} \rangle) = \dim(\langle [f(b_1)]_{B'}, \dots, [f(b_n)]_{B'} \rangle)$

Or, on sait que $\text{Im} f = \langle [f(b_i)]_{B'} \rangle \quad \forall i=1, \dots, n$

Alors $\text{Im} f \cong \text{espace de colonnes}(f)_{B,B'} \Rightarrow \dim(\text{Im} f) = \text{rg}(f)$

② On sait que $\dim \text{Ker} f = \dim V - \dim \text{Im} f = n - \text{rg}(f)$

Co 7.9

Soit A une matrice carrée $n \times n$. Les condit° suivantes sont eq. :

① A est inversible

② $\text{rg}(A) = n$ (le rang est maximal)

③ Les n lignes de A constituent une base de $K^{1 \times n}$

④ Les n colonnes de A constituent une base de $K^{n \times 1}$

DEMO

1) Par 7.3, on sait qu'on peut associer A à $f: K^n \rightarrow K^n$

De plus, A inversible $\Leftrightarrow f$ isomorphe $\Rightarrow \text{Im} f = K^n \Rightarrow \dim \text{Im} f = n$

$\Leftrightarrow \text{rg}(A) = n$.

7.3 APPLICATIONS LINÉAIRES ET SYSTÈMES D'ÉQUATIONS LINÉAIRES

Soit un système (S) de n équations à m inconnues, i.e.
 $\mathbb{K}^m \xrightarrow{f} \mathbb{K}^n$

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + \dots + a_{1m}x_m = b_1 \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + \dots + a_{nm}x_m = b_n \end{cases} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nm} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix} \Leftrightarrow AX = B$$

$$\begin{matrix} n \times m & m \times 1 & n \times 1 & n \times m & m \times 1 & n \times 1 \end{matrix}$$
 et $\vec{v}$ est une solution de S $\Leftrightarrow [f(\vec{v})]_{\text{st. } b} = B \Leftrightarrow \vec{v} \in f^{-1}(B)$

pro 7.10 Soit un système (S) d'équa. lin.

① L'ensemble des solutions de (S) est un sous-espace vectoriel de $\mathbb{K}^m$

$$\Leftrightarrow (b_1, \dots, b_n) = (0, \dots, 0)$$

② L'ensemble des solutions de (S) est une variété linéaire de $\mathbb{K}^m$ qui est : $\rightarrow$ soit vide $\emptyset$

$\rightarrow$ soit de la forme $L = \vec{a} + W$ où $\vec{a} \in \mathbb{K}^m$ et W est l'ensemble des solutions de $AX = 0$

DEMO

① $\Leftarrow$ On sait que $\vec{v}$ est solution $\Leftrightarrow \vec{v} \in f^{-1}(B)$. Ici, $B = \vec{0}$. Donc $f^{-1}(B) = f^{-1}(\vec{0}) = \text{Ker } f$, qui est bien un sous-espace vectoriel $\subseteq \mathbb{K}^m$

$\Rightarrow$ Si l'ensemble des solutions (S) est un S.E.V., $\Rightarrow \vec{0}$ est solution $\Rightarrow f^{-1}(\vec{0}) = B$. Comme f est linéaire, $f(\vec{0}) = \vec{0} \Rightarrow B = \vec{0}$

② par (6.37), on sait que $f^{-1}(b) = \vec{a} + \text{Ker } f$, où $f(\vec{a}) = b$. Comme on sait que $\text{Ker } f = W$, on a démontré le point ②.

③ Soit $L = \vec{a} + W$ la var. lin. des solutions d'un sys. d'équa. lin. Alors $\dim L = \dim W$

pro 7.11 Soit (S) un système d'équation linéaire, avec m variables et n équations. Soit L la variété linéaire des solutions, A la matrice du système, et W l'ensemble des solutions du système homogène $AX = 0$. Alors :

① $L \neq \emptyset \Leftrightarrow \dim L = \dim W = \dim \text{Ker } f$

② $\dim L = m - \text{rg}(A)$ (si $L \neq \emptyset$)

③ $m - n \leq \dim L \leq m$ (si $L \neq \emptyset$)

DEMO

① $\Leftarrow$ (7.10)

② Soit $f: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$, $\dim L = \dim W = \dim \text{Ker } f \Rightarrow \dim L = \dim V + \dim (\text{Im } f) = m - \text{rg}(A)$

③ Comme $0 \leq \text{rg}(A) = \dim(\text{Im } f) \leq \dim \mathbb{R}^n = n$
 $0 \leq m - \dim L \leq n \Leftrightarrow \dim L \leq m \leq n + \dim L$

et $\Leftrightarrow$

Théorème de l'alternative. Soit $A = (a_{ij}) \in K^{n \times n}$ et $B = (b_i) \in K^{n \times 1}$ Considérons le système de n équations à n inconnues $AX = B$, i.e.

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases} \quad \text{Les conditions suivantes sont équivalentes:}$$

- ① $AX = 0$ possède uniquement la solution triviale $\Leftrightarrow$
 ② $AX = B$ possède au moins 1 solution quel que soit $B \in K^{n \times 1} \Leftrightarrow$
 ③ $AX = B$ possède exactement 1 solution quel que soit $B \in K^{n \times 1} \Leftrightarrow$
 ④ La matrice A est inversible

Démon

Soit $V = K^{n \times 1}$ et $f: V \rightarrow V$ l'app. lin. associé à A dans la base canonique B de V . Alors ① $\Rightarrow \text{Ker } f = \{0\} \Rightarrow f$ est injective et par (6.2c), f est bijective. $\Rightarrow$ ② car ② dit que f est surjective ($\Rightarrow \text{Im } f = K^n$) et ③ $\Leftrightarrow$ bijectivité $\Leftrightarrow$ ④

7.4. CHANGEMENT DE BASE ET TRANSFORMATION DES COORDONNÉES

Soit V un E.V. sur K de dimension n . Soient $B = \{\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_n\}$ et $B' = \{\vec{b}'_1, \dots, \vec{b}'_n\}$ deux bases de V . Soit $\vec{v} \in V$ et $(v_1, \dots, v_n)$, $(v'_1, \dots, v'_n)$ les coordonnées de $\vec{v}$ dans les bases B et B' . Alors

$\vec{v} = \sum_{i=1}^n v_i \vec{b}_i = \sum_{i=1}^n v'_i \vec{b}'_i$. De plus, les vecteurs de B' peuvent être exprimés en fonction des vecteurs de B :

$$\begin{cases} \vec{b}'_1 = x_{11}\vec{b}_1 + x_{12}\vec{b}_2 + \dots + x_{1n}\vec{b}_n \\ \vdots \\ \vec{b}'_n = x_{n1}\vec{b}_1 + x_{n2}\vec{b}_2 + \dots + x_{nn}\vec{b}_n \end{cases} \Leftrightarrow \vec{b}'_i = \sum_{j=1}^n x_{ji} \vec{b}_j$$

On peut constituer une matrice $C = (x_{ij})$ appelée matrice de changement de base de B à la base B' . Alors, on a:

$\vec{v} = \sum_{i=1}^n v_i \vec{b}_i = \sum_{i=1}^n v'_i \vec{b}'_i = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n v'_i x_{ji} \vec{b}_j$. Par l'unicité des coordonnées, on obtient $v_j = \sum_{i=1}^n x_{ji} v'_i$ qui est la

formule de changement de base ou encore la formule de transfert des coordonnées: $[\vec{v}]_B = C [\vec{v}]_{B'}$ ou la matrice C est

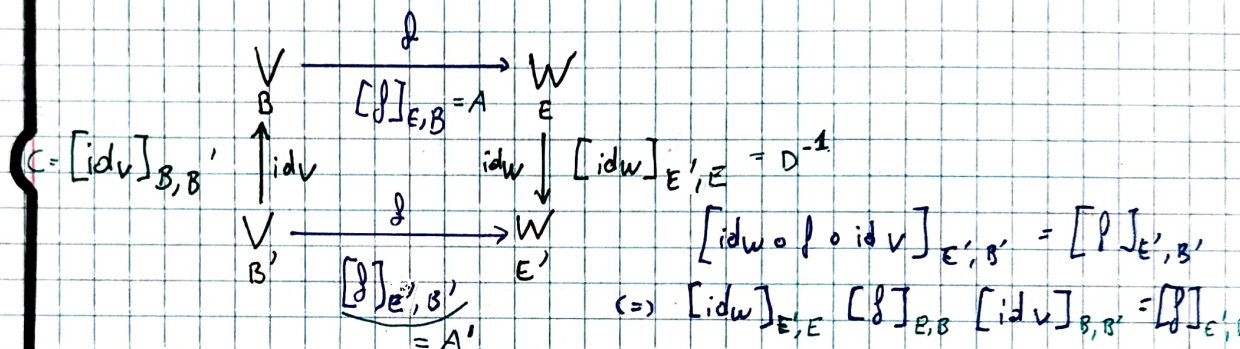
la matrice de transfo. des coordonnées de B' à B .

• Soit $\text{id}_V: V \rightarrow V$, alors $[\vec{v}]_B = [\text{id}_V]_{B,B'} [\vec{v}]_{B'}$ où $[\text{id}_V]_{B,B'} = C$

pro 7.12 Soit V un E.V. de dimension n . Soient B et B' deux bases de V . Soit C la matrice de changement de base qui fait passer de B à B' . C est inversible et son inverse C^{-1} est la matrice qui fait passer de B' à B .

DEMO Soit $C = [id_V]_{B,B'}$. Comme id_V est un isomorphisme, C est inversible, et $C^{-1} = [id_V]_{B',B}$ et $[id_V]_{B,B'} \cdot [id_V]_{B',B} = I_n$

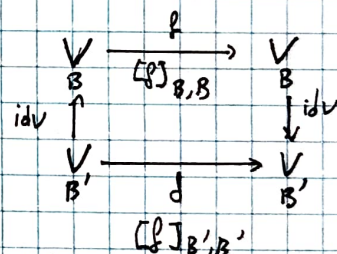
pro 7.13 Soient V, W des E.V. de dimension n et m . Soit $f: V \rightarrow W$ une app. linéaire. Soient B, B' deux bases de V , et E, E' deux bases de W . Posons C la matrice de changement de base $B \leftarrow B'$ et D la matrice de changement de base $E \leftarrow E'$. Soit A (resp. A') la matrice de f dans les bases B et E (resp. B' et E'). Alors $A' = D^{-1}AC$



⊙ Si $V=W$, $B=E$ et $B'=E'$ on a

$$[f]_{B',B'} = [id_V]_{B',B} [f]_{B,B} [id_V]_{B,B'}$$

$$A' = C^{-1}AC$$



Def 7.15 Deux matrices carrées A et $B \in K^{n \times n}$ sont semblables s'il existe une matrice $C \in K^{n \times n}$ inversible tq $B = C^{-1}AC$.
 → La relation "être semblable" est une relation d'équivalence

pro 7.16 Deux matrices carrées sont semblables $\Leftrightarrow$ elles représentent le même opérateur linéaire.

7.5 DUALITÉS

7.5.1 L'espace dual

Def 7.18 Soit V un E.V. sur K . Une app. lin. $f: V \rightarrow K$ est appelée un forme linéaire / fonctionnelle linéaire / covecteur. Par (6.8),

rg

l'ensemble $\text{Hom}_K(V, K)$ (ensemble de toutes les formes linéaires) est de nouveau un E.V., appelé espace dual de V : $V^* = \text{Hom}_K(V, K) = \text{Hom}_K(V, K)$

Le 7.13

Soit V un E.V. sur $\mathbb{K}$ de dimension n . Alors V^* est aussi un E.V.

$\dim(V) = \dim(V^*) = n$, donc $V \cong V^*$ (seulement pour $\dim V \neq \infty$)

DEMO

Par (7.3), on a $\dim V^* = \dim(\text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, \mathbb{K})) = \dim V \cdot \dim \mathbb{K} = n \cdot 1 = n$

Alors par (6.27), $\dim V = \dim V^* \Leftrightarrow V \cong V^*$

① Construisons alors un isomorphisme entre V et V^*

② Soit V un E.V. et E une base de V . Alors

$\forall \vec{v} \in V$, $\vec{v} = \sum_{\vec{e} \in E} \lambda_{\vec{e}} \vec{e}$ avec $\lambda_{\vec{e}} \in \mathbb{K}$ sont les coordonnées de $\vec{v}$.
et presque tout les $\lambda_{\vec{e}} = 0$

③ $\forall \vec{e} \in E$, on peut définir une forme linéaire $q_{\vec{e}}^*$ ($\vec{v}$) = $\lambda_{\vec{e}}$

Alors, $q^*(\vec{e}') = \begin{cases} 1 & \forall \vec{e}' \in E \text{ et } \vec{e}' = \vec{e} \\ 0 & \forall \vec{e}' \in E \text{ et } \vec{e}' \neq \vec{e} \end{cases} \Leftrightarrow q^*(\vec{e}') = \delta_{\vec{e}, \vec{e}'}$

④ $\delta_{\vec{e}, \vec{e}'}$ est le symbole de Kronecker

⑤ q^* dépend de toute la base E , pas seulement de $\vec{e}$

⑥ On peut écrire $\vec{v} = \sum \lambda_{\vec{e}} \vec{e} = \sum_{\vec{e} \in E} q^*(\vec{e}) \vec{e}$

⑦ On appelle $E^* = \{q^* \in V^* \mid \vec{e} \in E\}$ la base duale de la base E

Def 7.20

pro 7.21

• Soit V un E.V. sur $\mathbb{K}$ et E base de V . Alors E^* est une partie libre de V^*

et l'app. lin. $\alpha_E : V \rightarrow V^*$, $\alpha_E(\vec{e}) = q^*$ est un monomorphisme

• De plus, si V est finidimensionnel, E^* est une base de V^* et

α_E est un isomorphisme.

DEMO

Montrons que α_E injectif $\Leftrightarrow \alpha_E(E) = E^*$ partie libre (par 6.17)

Prevenons alors $\lambda_1 \vec{e}_1^* + \dots + \lambda_n \vec{e}_n^* = 0_{V^*}$ où $0_{V^*}(\vec{e}) = 0 \forall \vec{e} \in V$

Évaluons le combili pour $\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n \in E$: $\sum_{i=1}^n \lambda_i \vec{e}_i^*(\vec{e}_j) = \lambda_j = 0 \quad \forall j=1, \dots, n$
 $= \delta_{\vec{e}_i, \vec{e}_j}$

Donc E^* est libre $\Rightarrow \alpha_E$ injective

Si $\dim(V) = n$, alors $\dim(V) = \dim(V^*) \xRightarrow{(7.13)} E^*$ est une base de V^*

Alors par (6.13), α_E est un isomorphisme

Rem 7.22

Si V est infinidimensionnel, et E une base de V , alors α_E n'est pas

surjectif: considérons $f \in V^*$, $f(\vec{e}) = 1 \quad \forall \vec{e} \in E$. Alors

$f \neq \sum_{i=1}^n \lambda_i \vec{e}_i^*$ car un combili est une somme finie.

Donc α_E n'est jamais surj si $\dim(V) = \infty$

③ Lien entre l'espace vectoriel dual et les hyperplans :

Soit V un E.V. n -dimensionnel tq $\dim(V) = n$, et soit $E = \{\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n\}$ une base de V et $\{1\}$ la base standard de K .

Soit $f \in V^*$ une forme linéaire, $V^* = \text{Hom}_K(V, K)$

On peut alors écrire $[f]_{1, E} = (a_1, \dots, a_n)$ avec $f(\vec{e}_i) = a_i$

De plus, pour $\vec{v} \in V$, $[\vec{v}]_E = \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}$

$$\text{Alors } [f(\vec{v})]_{1, E} = [f]_{1, E} [\vec{v}]_E = a_1 v_1 + \dots + a_n v_n$$

On trouve que $\vec{v} \in \text{Ker } f \Leftrightarrow [f(\vec{v})]_{1, E} = a_1 v_1 + \dots + a_n v_n = 0$

Eq. d'un hyperplan
Donc pour $f \neq 0$, $\text{Ker } f$ forme un hyperplan de V .

pro 7.23 Il y a une bijection entre les hyperplans d'un E.V. fini-dimensionnel V et les éléments $\neq 0$ de V^* à un multiple scalaire près.

Démon On voit que $\text{Ker } f = \text{Ker } \lambda f$, pour $\lambda \in K_0$

③ Lien entre V^* et transposée :

Considérons $\alpha_E : V \rightarrow V^*$ et $\vec{a} = (a_1, \dots, a_n)$, et $[\vec{a}]_E = \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$

Alors on peut définir $\alpha_E(\vec{a})$ comme la matrice ligne donnée par $[\vec{a}]_E^t$:

$$[\alpha_E(\vec{a})]_{E, 1} = [\vec{a}]_E^t = (a_1, \dots, a_n)$$

$$\text{Aussi, on peut écrire : } [\alpha_E(\vec{a})]_{E^*, E} = [\vec{a}]_E = \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$$

7.5.2 Le dual d'une application linéaire

Soit V, W des E.V., et $V^* = \text{Hom}_K(V, K)$, $W^* = \text{Hom}_K(W, K)$.

On définit $\phi : V \rightarrow W$ et $\phi^* : W^* \rightarrow V^*$ (l'inverse) et $\phi^*(f) = f \circ \phi$

$$\begin{array}{ccc} \phi^* : W^* & \xrightarrow{\quad} & V^* \\ \downarrow \phi & \searrow \phi^*(f) & \downarrow \phi \\ W & \xrightarrow{\quad} & K \end{array}$$

$\phi : V \rightarrow W$

Comme ϕ et f sont des app. lin., $f \circ \phi$ est une app. lin. (en particul. une forme linéaire). On appelle ϕ^* une application duale de ϕ . Remarquons que ϕ^* va dans la direction opposée de ϕ . On peut alors obtenir une application comme suit :

$$(\)^* : \text{Hom}_K(V, W) \rightarrow \text{Hom}_K(W^*, V^*), \phi \rightarrow \phi^*$$

On dit alors qu'on 'prend le dual'.

N.B.: $(-)^*$ est une app. lin.

Le 7.24

Soient U, V, W des E.V. sur $\mathbb{K}$ et $\phi: U \rightarrow V$ et $\psi: V \rightarrow W$ deux app. linéaires. Alors $(\psi \circ \phi)^* = \phi^* \circ \psi^*: W^* \rightarrow U^*$ et $(id_V)^* = id_{V^*}$

DEMO

$$\forall f \in W^*, \text{ on a } (\psi \circ \phi)^*(f) = f \circ (\psi \circ \phi) = (f \circ \psi) \circ \phi$$

associativité

$$= \phi^*(f \circ \psi) \stackrel{\text{def.}}{=} \phi^*(\psi^*(f))$$

$$\text{Aussi, } (id_U)^*(f) = f \circ id_U = f = id_{U^*}(f)$$

Pro 7.25

Soient V, W des E.V. et $\phi: V \rightarrow W$ une app. linéaire. et $\phi^*: W^* \rightarrow V^*$

① ϕ est un monomorphisme $\Leftrightarrow \phi^*$ est un épimorphisme

② ϕ est un épimorphisme $\Leftrightarrow \phi^*$ est un monomorphisme

③ ϕ est un isomorphisme $\Leftrightarrow \phi^*$ est un isomorphisme

DEMO

① $\Rightarrow$ Si ϕ est un monomorphisme, (6.17) $\Rightarrow \exists \psi: W \rightarrow V$ tq $\psi \circ \phi = id_V$

Alors par (7.24) $(id_V)^* = (\psi \circ \phi)^* = \phi^* \circ \psi^* = id_{V^*}$. Donc par (6.16), ϕ^* est surjective

$\Leftarrow$ Si ϕ^* est un épimorphisme $\Leftrightarrow \text{Ker } \phi = 0_V$

Soit $\vec{v} \in \text{Ker } \phi$ et $\vec{e}$ une base de V . Alors $\vec{v} = \sum_{\vec{e} \in E} \lambda_{\vec{e}} \vec{e}$. Considérons $E^* = \{e^* \mid \vec{e} \in E\} \subset V^*$. Comme ϕ^* est surj., $\exists g_e \in W^* \forall e^* \in E^*$ tq $\phi^*(g_e) = e^*$. Or, $\phi^*(g_e) = g_e \circ \phi$. Donc $e^*(\vec{v}) = g_e \circ \phi(\vec{v}) = g_e(\vec{0}_V) = 0$.

Alors on trouve que $\lambda_{\vec{e}} = 0 \forall \vec{e} \in \mathbb{K}$ donc $\vec{v} = \vec{0}$, donc $\text{Ker } \phi = 0_V$

② $\Rightarrow$ Si ϕ est un épimorphisme $\stackrel{6.18}{\Leftrightarrow} \exists \psi: W \rightarrow V$ tq $\phi \circ \psi = id_W$

Par (7.24), on a $\psi^* \circ \phi^* = (\phi \circ \psi)^* = (id_W)^* = id_{W^*}$ et donc ϕ^* est un monomorphisme par 6.17

$\Leftarrow$ Si ϕ^* est injectif. Alors $\text{Im } \phi \subset W$. Soit $E' \subset \text{Im } \phi \subset W$ une base de $\text{Im } \phi$. Alors E' est une partie libre de W .

Soit E une base de W . Montrons que $E = E'$:

Définissons $f: W \rightarrow \mathbb{K}: \begin{cases} f(\vec{e}') = 0 & \forall \vec{e}' \in E' \rightarrow \vec{e}' \in \text{Im } \phi \\ f(\vec{e}) = 1 & \forall \vec{e} \in E \setminus E' \text{ car } \vec{e} \notin \text{Im } \phi \end{cases}$

$$\begin{array}{ccc} \phi^*: W^* & \rightarrow & V^* \\ \psi^* \circ \phi^* & \mapsto & \phi^*(\psi^*(f)) \\ & = & f \circ \phi \end{array}$$

$$\begin{array}{ccc} \text{Im } \phi & \subseteq & W \\ \text{base } E' & \subseteq & E \end{array}$$

Par construction $f(\text{Im } \phi) = 0$.

Calculons alors $\phi^*(f) : \forall \vec{v} \in V, \phi^*(f)(\vec{v}) = f \circ \phi(\vec{v}) = f(\underbrace{\phi(\vec{v})}_{\in \text{Im } \phi})$

or $f(\vec{v}) = 0$ si $\vec{v} \in \text{Im } \phi \Rightarrow f(\phi(\vec{v})) = 0$

Alors on trouve que $\phi^*(f) = 0$ dans V^*

Comme ϕ^* est injectif, $f = 0 \forall \vec{v} \in V$

Donc $\exists \vec{v} \in E \notin \text{Im } \phi \Rightarrow E = E' \Rightarrow \text{Im } \phi = W$

pro 7.26

Soient V, W des E.V. finidimensionnels et $\phi : V \rightarrow W$ une app. lin.

Soient E une base de V et B une base de W . Alors la matrice

ϕ^* par rapport aux bases E^* et B^* est exactement la

transposée de la matrice ϕ par rapport aux bases E et B .

$$[\phi^*]_{E^*, B^*} = [\phi]_{B, E}^t$$

$$\begin{array}{ccc} V & \xrightarrow{\phi} & W \\ \begin{matrix} E \\ \{\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n\} \end{matrix} & & \begin{matrix} B \\ \{\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_m\} \end{matrix} \end{array} \quad \begin{array}{ccc} W^* & \xrightarrow{\phi^*} & V^* \\ \begin{matrix} B^* \\ \{b_1^*, \dots, b_m^*\} \end{matrix} & & \begin{matrix} E^* \\ \{e_1^*, \dots, e_n^*\} \end{matrix} \end{array}$$

$$[\phi]_{B, E} = (a_{ij}) \in \mathbb{K}^{m \times n} \quad b_i^*(\vec{b}_j) = \delta_{ij} \quad e_i^*(\vec{e}_j) = \delta_{ij}$$

$$\phi(\vec{e}_i) = \sum_{j=1}^m a_{ji} \vec{b}_j \quad \textcircled{2} \text{ Pour } f \in W^*, \phi^*(f) = f \circ \phi$$

o Considérons la matrice

$$[\phi^*]_{E^*, B^*} = (b_{ij}) \in \mathbb{K}^{n \times m}$$

$$\phi^*(b_i^*) = \sum_{j=1}^n b_{ji} e_j^*$$

$$\begin{array}{ccc} W & \xrightarrow{f} & \mathbb{K} \\ \phi \swarrow & & \searrow f \circ \phi^* \\ V & & \end{array}$$

DEMO

Calculons $\phi^*(b_i^*)(\vec{e}_k)$

$$\textcircled{1} \phi^*(b_i^*)(\vec{e}_k) = \sum_{j=1}^n b_{ji} e_j^*(\vec{e}_k) = \underline{b_{ki}}$$

$$\textcircled{2} \phi^*(b_i^*)(\vec{e}_k) = b_i^* \circ \phi(\vec{e}_k) = \textcircled{3} b_i^* \left(\sum_{j=1}^m a_{jk} \vec{b}_j \right)$$

$$\stackrel{\text{linéarité}}{=} \sum_{j=1}^m a_{jk} \underbrace{b_i^*(\vec{b}_j)}_{=\delta_{ij}} = \underline{a_{ik}}$$

7.5.3 L'espace bidual

Def 7.27

V espace vect. V , l'espace dual de l'espace dual de V est appelé espace bidual de $V : V^{**} = (V^*)^* = \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V^*, \mathbb{K})$

• $\forall \vec{v} \in V$, on peut définir

$$L_V(\vec{v}) : V^* \rightarrow \mathbb{K}, L_V(\vec{v})(f) = f(\vec{v}) \quad \forall f \in V^*.$$

$$u : V \rightarrow V^{**}$$

$$\vec{v} \in V \mapsto u(\vec{v}) : V^* \rightarrow \mathbb{K}$$

$$f \mapsto u(\vec{v})(f) = f(\vec{v}) \in \mathbb{K}$$

③ Regardons la linéarité de $\iota_V(\vec{v})$: $f, g \in V^*$

$$\begin{aligned}\iota_V(\vec{v})(\lambda f + \mu g) &= (\lambda f + \mu g)(\vec{v}) = \lambda f(\vec{v}) + \mu g(\vec{v}) \\ &= \lambda \iota_V(\vec{v})(f) + \mu \iota_V(\vec{v})(g)\end{aligned}$$

Donc $\iota_V(\vec{v}) \in V^{**} \forall \vec{v} \in V$...

④ Regardons la linéarité de ι_V :

$$\begin{aligned}\iota_V(\lambda \vec{v} + \mu \vec{v}')(\beta) &= \beta(\lambda \vec{v} + \mu \vec{v}') = \lambda \beta(\vec{v}) + \mu \beta(\vec{v}') \\ &= \lambda \iota_V(\vec{v})(\beta) + \mu \iota_V(\vec{v}')(\beta) \\ &= (\lambda \iota_V(\vec{v}) + \mu \iota_V(\vec{v}'))(\beta)\end{aligned}$$

Donc $\iota_V: V \longrightarrow V^{**}$ est une application linéaire.

PRO 7.28

L'application $\iota_V: V \rightarrow V^{**}$ est un monomorphisme canonique ou naturel. C'est à dire $\forall$ app. lin $\phi: V \rightarrow W$, le diagramme suivant est commutatif:

$$\begin{array}{ccc} V & \xrightarrow{\phi} & W \\ \downarrow \iota_V & & \downarrow \iota_W \\ V^{**} & \xrightarrow{\phi^{**}} & W^{**} \end{array} \quad \begin{array}{ccc} W^* & \xrightarrow{\phi^*} & V^* \\ f \mapsto & f \circ \phi & \end{array}$$

C'est à dire $\phi^{**} \circ \iota_V = \iota_W \circ \phi$

DEMO

① Vérifions que $\forall \vec{v} \in V$, $\phi^{**} \circ \iota_V(\vec{v}) = \iota_W \circ \phi(\vec{v})$:

$$\begin{aligned}\forall f \in W^*: (\phi^{**} \circ \iota_V(\vec{v}))(\beta) &= (\iota_V(\vec{v}) \circ \phi)(\beta) \\ &= (\iota_V(\vec{v}) \circ \phi^*)(\beta) = \iota_V(\vec{v})(\beta \circ \phi) = \beta \circ \phi(\vec{v}) \\ &= \iota_W(\phi(\vec{v}))(\beta) = \iota_W \circ \phi(\vec{v})(\beta)\end{aligned}$$

Alors ι est naturelle / canonique

② Montrons que ι est un monomorphisme:

C'est à dire si pour $\vec{v} \in V$, $\iota_V(\vec{v}) = 0 \Rightarrow \vec{v} = \vec{0}$

$\forall f \in V^*: \iota_V(\vec{v})(f) = f(\vec{v})$ et $\iota_V(\vec{v})(f) = 0(f) = 0$

Donc $f(\vec{v}) = 0$. Alors pour E une base de V , on peut écrire

$$\vec{v} = \sum_{\vec{e} \in E} \underbrace{c^*(\vec{v})}_{=0} \vec{e} = \sum_{\vec{e} \in E} 0 \vec{e} = \vec{0}. \text{ Donc } \iota \text{ est injectif}$$

Th. 7.29

Soit V un E.V. finidimensionnel. Alors V est canoniquement isomorphe à son bidual.

$$V \cong V^{**} \quad \forall \text{ base de } V \text{ et } V^{**}$$

DEMO

64

on sait que $\dim V^{**} = \dim V^* = \dim V$. Or, ι_V est inj $\Rightarrow \iota_V$ est bij.